

JACHTNAVIGÁTOR №6
* ORTODRÓM HAJÓZÁS III. *

I. RÁDIÓIRÁNYLAT ÁTVÁLTÁSA

| | |
|-------|-----------|
| Dátum | Navigátor |
| | |

1 Indulási és rádióadó pozíció

LAT_a ° ' [] LAT_R ° ' []
 LON_a ° ' [] LON_R ° ' []

2 Rádióiránylat $TB_R =$ °

3 Szélességkülönbség

LAT_R []
 $- LAT_a$ []

 $dLAT$ []
 $dLAT/2$ []

4 Középszélesség

LAT_a []
 $+ dLAT/2$ []

 LAT_m []
 $sinLAT_m$

5 Hosszúságkülönbség

LON_R []
 $- LON_a$ []

 $dLON$ []

6 Átváltási szög (Norie's: Correction Required to Convert a Radio Great Circle Bearing to Mercatorial Bearing.)

$$\mu = sinLAT_m \times \frac{dLON}{2} = \quad \times \frac{\quad}{2} = \quad \text{° []}$$

7 Loxodróma iránylat

$$TB_{lox} = TB_R \pm \mu = \quad \text{°}$$

II. ORTODRÓMA HELYETTESÍTÉSE LOXODRÓMA SZAKASZOKKAL

1 Indulási és rádióadó pozíció

LAT_a ° ' []
 LON_a ° ' []
 LAT_b ° ' []
 LON_b ° ' []

2 Csomópontok

$$dLON_x = \quad \text{°} \quad i = \frac{dLON}{dLON_x} = \frac{\quad}{\quad} =$$

$$LAT_b - LAT_n$$

$$LAT_n + dLAT_n/2$$

$$MP_b - MP_n$$

$$LON_b - LON_n$$

$$tgC_{lox(n)} = \frac{dLON_n}{dMP_n}$$

$$\mu_n = sinLAT_{m(n)} \times \frac{dLON_n}{2}$$

$$C_n = C_{lox(n-1)} + \left(\mu_n - \frac{\mu_n}{i - (n-1)} \right)$$

3 Loxodróma útszakaszok

| n | P_n | $dLAT_{(n)}$ | $LAT_{m(n)}$ | dMP_n | $dLON_n$ | $C_{lox(n)}$ | μ_n | C_n |
|----|--|--------------|--------------|---------|----------|--------------|---------|-------|
| | LAT_a ° ' [] LON_a ° ' [] | | | | | | | |
| 1 | LAT_n ° ' [] LON_n ° ' [] | [] | [] | | [] | | | |
| 2 | LAT_n ° ' [] LON_n ° ' [] | [] | [] | | [] | | | |
| 3 | LAT_n ° ' [] LON_n ° ' [] | [] | [] | | [] | | | |
| 4 | LAT_n ° ' [] LON_n ° ' [] | [] | [] | | [] | | | |
| 5 | LAT_n ° ' [] LON_n ° ' [] | [] | [] | | [] | | | |
| 6 | LAT_n ° ' [] LON_n ° ' [] | [] | [] | | [] | | | |
| 7 | LAT_n ° ' [] LON_n ° ' [] | [] | [] | | [] | | | |
| 8 | LAT_n ° ' [] LON_n ° ' [] | [] | [] | | [] | | | |
| 9 | LAT_n ° ' [] LON_n ° ' [] | [] | [] | | [] | | | |
| 10 | LAT_b ° ' [] LON_b ° ' [] | [] | [] | | [] | | | |